

г. 740. б. № 2. 20

ТРУДЫ

ТОПОГРАФО-ГЕОДЕЗИЧЕСКОЙ КОММISСИИ.

ВЫПУСКЪ V.



МОСКВА
ПЕЧАТНЯ А. И. СНЕГИРЕВОЙ
ОСТОЖЕНКА, САВЕЛОВСКИЙ ПЕР., СОБ. д.



1896

Геометрическія основанія геодезії на трехъ- основомъ эллипсоидѣ, весьма мало отличающемся отъ сфероида.

Задача о раскрытии фигуры земли решается обыкновенно или путемъ градусныхъ измѣреній въ предположеніи, что искомая фигура есть планетарный эллипсоидъ вращенія, или-же въ томъ смыслѣ, что для данной, покрытой тригонометрическою сѣтью страны или для нѣсколькихъ странъ подыскивается такой эллипсоидъ вращенія, размѣры которого отличались бы весьма мало отъ размѣровъ, данныхъ Бесселемъ для земного сфероида, и поверхность котораго возможно близко совпадала бы съ поверхностью упомянутыхъ странъ.

Нѣть сомнѣнія въ томъ, что задачу эту можно решить болѣе точно, если отказаться отъ того условія, что искомый эллипсоидъ долженъ быть поверхностью вращенія, ось которой совпадаетъ съ осью міра, ибо въ этомъ случаѣ мы будемъ имѣть въ нашемъ распоряженіи большее число постоянныхъ величинъ.

Насколько мнѣ известно, попытки въ этомъ направлениі были сдѣланы съ одной стороны академикомъ Шубертомъ въ 1859 году и Кларкомъ въ 1878 году и съ другой стороны Фергола въ 1874 году.

Первые два изъ упомянутыхъ ученыхъ опредѣляли фигуру земли, предполагая ее трехъ-основымъ эллипсоидомъ, меньшая ось котораго совпадаетъ съ осью міра. Размѣры и положеніе осей, найденные Клеркомъ, воспользовавшимся для этой цѣли измѣреніями Индѣйской параллели, слѣдующіе:

размѣръ большой экваторіальной полуоси 6.378.378 метровъ и долгота ея къ западу отъ Гринвича $8^{\circ}15'$;
размѣръ меньшей экваторіальной полуоси 6.377.915 метровъ и долгота ея къ востоку отъ Гринвича $81^{\circ}45'$;
размѣръ полярной полуоси 6.356.387 метровъ.

Фрегола предположилъ въ своихъ изысканіяхъ, что фигура земли есть планетарный эллипсоидъ, полярная ось котораго не совпадаетъ съ осью міра. Изысканія, предпринятые имъ съ цѣлью опредѣлить уголъ наклоненія оси планетарного эллипса, представляющаго собою фигуру земли, съ осью міра, не привели его къ удовлетворительнымъ результатамъ.

Въ предлагаемой благосклонному вниманию Топографо-Геодезической Комиссии статьѣ моей я имѣлъ въ виду сопоставить формулы, дающія возможность опредѣлить фигуру земли какъ изъ градусныхъ измѣреній, въ томъ предположеніи, что искомая фигура есть трехъ-осный эллипсоидъ, меньшая ось котораго наклонена къ оси міра, такъ и путемъ описанія трехъ-оснаго эллипса, поверхность котораго совпадала бы возможно близко съ поверхностью данныхъ, покрытыхъ тріангуляціонпою сѣтью странъ.

Ограничения, которыя я ввожу при решеніи этой задачи, будуть слѣдующія:

- 1) Квадраты полуосей искомаго эллипса могутъ отличаться отъ квадратовъ полуосей Бесселевскаго сфероида на величины порядка $a^2 e^4$, где a есть длина экваторіальной полуоси сфероида Бесселя, а e его эксцентриситетъ.
- 2) Уголъ, образуемый меньшей осью искомаго эллипса съ осью міра, долженъ быть величиною, порядокъ которой не ниже, чѣмъ e^2 .

Въ началѣ статьи я вывожу формулы, дающія прямоугольныя координаты точки эллипса въ системѣ, одна изъ осей которой параллельна оси міра, въ функции угловъ ϕ и λ , которые образуютъ: нормаль, проведенная къ эллипсу въ этой точкѣ, съ осью міра и плоскость, проходящая черезъ эту нормаль и параллельная оси міра, съ произвольною постоянною плоскостью также параллельною оси міра и проходящей черезъ нормаль другой

определенной точки эллипсоида. Затѣмъ я вывожу формулы, выражающія въ функции тѣхъ-же угловъ радиусъ кривизны произвольнаго сѣченія эллипсоида и мѣру кривизны поверхности этого эллипсоида. Полученная общія формулы я преобразую, вводя упомянутыя выше ограничения и отбрасывая при вычислении члены, порядокъ которыхъ выше e^4 . Далѣе я перехожу къ вычислению длины дугъ нѣкоторыхъ замѣчательныхъ кривыхъ на эллипсоидѣ, а именно длины дугъ кривыхъ $\lambda=\text{const}$, $\phi=\text{const}$ и кривыхъ геодезическихъ и излагаю рѣшеніе задачи о перенесеніи широты, долготы и азимута вдоль геодезической кривой. Формулы, полученные для длины дугъ $\lambda=\text{const}$ и $\phi=\text{const}$, даютъ намъ возможность по даннымъ градусныхъ измѣреній опредѣлить длину осей земного эллипсоида и положеніе этихъ осей. Статья заканчивается выводомъ формулъ, дающихъ возможность найти такой трехъ-осный эллипсоидъ, поверхность котораго совпадала бы возможно близко съ поверхностью данной страны.

Весьма было-бы желательно примѣнить формулы, полученные мною, къ вычислению самыхъ размѣровъ земли, примѣнная ихъ къ даннымъ существующихъ градусныхъ измѣреній, но недостатокъ опыта въ сложныхъ вычисленияхъ, а также и времени препятствуетъ мнѣ самому взяться за эту работу.

§ 1. Пусть

$$\frac{\xi^2}{A^2} + \frac{\eta^2}{B^2} + \frac{\zeta^2}{C^2} = 1 \quad (1)$$

— уравненіе эллипсоида, отнесенное къ осямъ ξ , η и ζ прямогоугольной Декартовой системы, образующимъ съ осями x , y и z та-кой же системы углы, косинусы которыхъ даны слѣдующей та-блицей:

	x	y	z	
ξ	p_1	q_1	r_1	(2)
η	p_2	q_2	r_2	
ζ	p_3	q_3	r_3	

и пусть α , β и γ координаты начала системы x, y, z въ системѣ ξ, η, ζ , такъ что

$$\begin{aligned}\xi &= p_1 x + q_1 y + r_1 z + \alpha, \\ \eta &= p_2 x + q_2 y + r_2 z + \beta, \\ \zeta &= p_3 x + q_3 y + r_3 z + \gamma.\end{aligned}\quad (3)$$

Если чрезъ λ , μ и ν мы обозначимъ косинусы угловъ, образуемыхъ нормалью N къ эллипсоиду (1) въ точкѣ i (ξ, η, ζ), съ осами ξ, η и ζ , то координаты точки i могутъ быть выражены слѣдующими формулами:

$$\begin{aligned}\xi &= \frac{d\Delta}{d\lambda}, & \eta &= \frac{d\Delta}{d\mu}, & \zeta &= \frac{d\Delta}{d\nu}, \\ \text{тдѣ} \quad \Delta &= \sqrt{A^2 \lambda^2 + B^2 \mu^2 + C^2 \nu^2}.\end{aligned}\quad (4)$$

§ 2. Положимъ для краткости письма

$$\begin{aligned}P &= \frac{p_1^2}{A^2} + \frac{p_2^2}{B^2} + \frac{p_3^2}{C^2}, & Q &= \frac{q_1^2}{A^2} + \frac{q_2^2}{B^2} + \frac{q_3^2}{C^2}, & R &= \frac{r_1^2}{A^2} + \frac{r_2^2}{B^2} + \frac{r_3^2}{C^2}, \\ p &= \frac{q_1 r_1}{A^2} + \frac{q_2 r_2}{B^2} + \frac{q_3 r_3}{C^2}, & q &= \frac{r_1 p_1}{A^2} + \frac{r_2 p_2}{B^2} + \frac{r_3 p_3}{C^2}, & r &= \frac{p_1 q_1}{A^2} + \frac{p_2 q_2}{B^2} + \frac{p_3 q_3}{C^2}, \\ \pi &= \frac{p_1 \alpha}{A^2} + \frac{p_2 \beta}{B^2} + \frac{p_3 \gamma}{C^2}, & \chi &= \frac{q_1 \alpha}{A^2} + \frac{q_2 \beta}{B^2} + \frac{q_3 \gamma}{C^2}, & \rho &= \frac{r_1 \alpha}{A^2} + \frac{r_2 \beta}{B^2} + \frac{r_3 \gamma}{C^2}, \\ \omega &= \frac{\alpha^2}{A^2} + \frac{\beta^2}{B^2} + \frac{\gamma^2}{C^2},\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}2E(a, b, c) &= Pa^2 + Qb^2 + Rc^2 + 2pbc + 2qca + 2rab, \\ \varepsilon(a, b, c) &= \pi a + \chi b + \rho c,\end{aligned}\quad (5)$$

тогда уравненіе эллипса (1) въ координатной системѣ (x, y, z) будеть

$$2F(x, y, z) = 2E(x, y, z) + 2\varepsilon(x, y, z) + \omega = 1. \quad (6)$$

§ 3. Введемъ далѣе обозначенія:

$$\begin{aligned}P' &= A^2 p_1^2 + B^2 p_2^2 + C^2 p_3^2, & p' &= A^2 q_1 r_1 + B^2 q_2 r_2 + C^2 q_3 r_3, \\ Q' &= A^2 q_1^2 + B^2 q_2^2 + C^2 q_3^2, & q' &= A^2 r_1 p_1 + B^2 r_2 p_2 + C^2 r_3 p_3, \\ R' &= A^2 r_1^2 + B^2 r_2^2 + C^2 r_3^2, & r' &= A^2 p_1 q_1 + B^2 p_2 q_2 + C^2 p_3 q_3, \\ 2E'(a, b, c) &= P'a^2 + Q'b^2 + R'c^2 + 2p'bc + 2q'ca + 2r'ab,\end{aligned}\quad (7)$$

и заметивъ, что косинусы l, m, n , угловъ, образуемыхъ нормалью N съ осями x, y и z , выражаются формулами:

$$l = p_1\lambda + p_2\mu + p_3\nu, \quad m = q_1\lambda + q_2\mu + q_3\nu, \quad n = r_1\lambda + r_2\mu + r_3\nu, \quad (8)$$

получимъ

$$\Delta^2 = 2 E'(l, m, n). \quad (9)$$

При помощи формулъ (8) легко найти выраженія производныхъ Δ по λ, μ, ν черезъ производныя этой функции по l, m и n . Эти выраженія будутъ слѣдующія:

$$\begin{aligned} \frac{d\Delta}{d\lambda} &= \frac{d\Delta}{dl} \cdot \frac{dl}{d\lambda} + \frac{d\Delta}{dm} \cdot \frac{dm}{d\lambda} + \frac{d\Delta}{dn} \cdot \frac{dn}{d\lambda} = p_1 \frac{d\Delta}{dl} + q_1 \frac{d\Delta}{dm} + r_1 \frac{d\Delta}{dn}, \\ \frac{d\Delta}{d\mu} &= \frac{d\Delta}{dl} \cdot \frac{dl}{d\mu} + \frac{d\Delta}{dm} \cdot \frac{dm}{d\mu} + \frac{d\Delta}{dn} \cdot \frac{dn}{d\mu} = p_2 \frac{d\Delta}{dl} + q_2 \frac{d\Delta}{dm} + r_2 \frac{d\Delta}{dn}, \quad (10) \\ \frac{d\Delta}{d\nu} &= \frac{d\Delta}{dl} \cdot \frac{dl}{d\nu} + \frac{d\Delta}{dm} \cdot \frac{dm}{d\nu} + \frac{d\Delta}{dn} \cdot \frac{dn}{d\nu} = p_3 \frac{d\Delta}{dl} + q_3 \frac{d\Delta}{dm} + r_3 \frac{d\Delta}{dn}. \end{aligned}$$

§ 4. Выраженія для координатъ x, y, z точки i черезъ ξ, η и ζ будуть:

$$\begin{aligned} x &= p_1\xi + p_2\eta + p_3\zeta - (p_1\alpha + p_2\beta + p_3\gamma), \\ y &= q_1\xi + q_2\eta + q_3\zeta - (q_1\alpha + q_2\beta + q_3\gamma), \\ z &= r_1\xi + r_2\eta + r_3\zeta - (r_1\alpha + r_2\beta + r_3\gamma). \end{aligned} \quad (11)$$

Воспользовавшись формулами (4), (9) и (10), а также известными соотношеніями между косинусами $p_1, q_1 \dots r_3$, получимъ

$$\begin{aligned} x &= \frac{d}{dl} \sqrt{2 E'(l, m, n)} - a, \\ y &= \frac{d}{dm} \sqrt{2 E'(l, m, n)} - b, \\ z &= \frac{d}{dn} \sqrt{2 E'(l, m, n)} - c, \end{aligned} \quad (12)$$

гдѣ

$$\begin{aligned} a &= p_1\alpha + p_2\beta + p_3\gamma, \\ b &= q_1\alpha + q_2\beta + q_3\gamma, \\ c &= r_1\alpha + r_2\beta + r_3\gamma. \end{aligned}$$

§ 5. Выраженіе для радиуса кривизны въ точкѣ i (x, y, z) кривой s , лежащей на поверхности, уравненіе которой

$$F(x, y, z) = \text{const}, \quad (13)$$

легко получить въ пригодной для насъ формѣ слѣдующимъ образомъ.

Пусть N — нормаль къ поверхности (13); углы этой нормали съ осями координатъ выражаются формулами

$$\cos(N, x) = \frac{1}{D} \frac{dF}{dx}, \quad \cos(N, y) = \frac{1}{D} \frac{dF}{dy}, \quad \cos(N, z) = \frac{1}{D} \frac{dF}{dz},$$

$$D = \sqrt{\left(\frac{dF}{dx}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dy}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dz}\right)^2}. \quad (14)$$

Положимъ далѣе, что n есть главная нормаль къ кривой s въ точкѣ i , а k — касательная къ s въ той-же точкѣ.

Вообразимъ себѣ точку, движущуюся равномѣрно со скоростью v по кривой s , и пусть x, y и z — координаты ея въ данный моментъ t , тогда

$$\frac{dx}{dt} = x' = v \cos(k, x), \quad \frac{dy}{dt} = y' = v \cos(k, y), \quad \frac{dz}{dt} = z' = v \cos(k, z), \quad (15)$$

и

$$x' \frac{dF}{dx} + y' \frac{dF}{dy} + z' \frac{dF}{dz} = D \cdot v \cdot \cos(N, k) = 0. \quad (16)$$

Дифференцируя (16) по t , получимъ

$$x'' \frac{dF}{dx} + y'' \frac{dF}{dy} + z'' \frac{dF}{dz} +$$

$$x' \left(\frac{d^2F}{dx^2} x' + \frac{d^2F}{dydx} y' + \frac{d^2F}{dzdx} z' \right) + y' \left(\frac{d^2F}{dxdy} x' + \frac{d^2F}{dy^2} y' + \frac{d^2F}{dzy} z' \right) +$$

$$+ z' \left(\frac{d^2F}{dxdz} x' + \frac{d^2F}{dydz} y' + \frac{d^2F}{dz^2} z' \right) = 0. \quad (17)$$

Мы знаемъ, что въ случаѣ равномѣрнаго движения точки по кривой линіи, ускореніе g этой точки въ моментъ t равно по величинѣ квадрату скорости, дѣленному на радиусъ кривизны траекторіи въ той ея точкѣ (x, y, z) , гдѣ находится движущаяся точка въ моментъ t . Направлено это ускореніе по главной нормали n въ сторону центра кривизны, а потому, означая черезъ κ кривизну, будемъ имѣть

$$x'' = \kappa v^2 \cos(nx), \quad y'' = \kappa v^2 \cos(ny), \quad z'' = \kappa v^2 \cos(nz) \quad (18)$$

и слѣдовательно:

$$x'' \frac{dF}{dx} + y'' \frac{dF}{dy} + z'' \frac{dF}{dz} = - D \kappa v^2 \cos(N, n). \quad (19)$$

Принимая во внимание (15) и (19) и полагая для сокращения письма

$$\cos(kx)=L, \quad \cos(ky)=M \quad \text{и} \quad \cos(kz)=N,$$

найдемъ по формулѣ (17)

$$\kappa = \frac{\frac{d^2F}{dx^2}L^2 + \frac{d^2F}{dy^2}M^2 + \frac{d^2F}{dz^2}N^2 + 2\frac{d^2F}{dydz}MN + 2\frac{d^2F}{dzdx}NL + 2\frac{d^2F}{dxdy}LM}{\cos(N, n) \sqrt{\left(\frac{dF}{dx}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dy}\right)^2 + \left(\frac{dF}{dz}\right)^2}}. \quad (20)$$

§ 6. Въ частномъ случаѣ нашего эллипсоида формула (20) дастъ слѣдующее выраженіе для кривизны

$$\kappa \cos(N, n) = \frac{2E(L, M, N)}{\sqrt{(Px+ry+qz+\pi)^2 + (rx+Qy+pz+\chi)^2 + (qx+py+Rz+\varphi)^2}}. \quad (21)$$

Послѣдняя формула можетъ быть значительно упрощена. Дѣйствительно изъ (12) имѣемъ:

$$Px + ry + qz + \pi = \left(P \frac{d}{dl} + r \frac{d}{dm} + q \frac{d}{dn} \right) \sqrt{2E'(l, m, n)}, \quad (22)$$

ибо

$$Pa + rb + qc = \frac{p_1\alpha}{A^2} + \frac{p_2\beta}{B^2} + \frac{p_3\gamma}{C^2} = \pi. \quad (23)$$

Замѣтимъ далѣе, что

$$P \frac{d}{dl} + r \frac{d}{dm} + q \frac{d}{dn} = \frac{p_1}{A^2} \frac{d}{d\lambda} + \frac{p_2}{B^2} \frac{d}{d\mu} + \frac{p_3}{C^2} \frac{d}{d\nu} \quad (24)$$

и что

$$\Delta = \sqrt{2E'(l, m, n)} = \sqrt{A^2\lambda^2 + B^2\mu^2 + C^2\nu^2},$$

получимъ

$$Px + ry + qz + \pi = \frac{p_1\lambda + p_2\mu + p_3\nu}{\sqrt{A^2\lambda^2 + B^2\mu^2 + C^2\nu^2}} = \frac{l}{\sqrt{2E'(l, m, n)}}. \quad (25)$$

Такимъ-же образомъ найдемъ, что

$$rx + Qy + pr + \chi = \frac{m}{\sqrt{2E'(l, m, n)}},$$

$$qx + py + Rz + \varphi = \frac{n}{\sqrt{2E'(l, m, n)}},$$

вследствие чего формула (21) принимает видъ:

$$x \cos(N, n) = 2 E(L, M, N) \sqrt{2 E'(l, m, n)}. \quad (26)$$

Эта формула можетъ быть также представлена въ другомъ видѣ, если въ нее ввести длину такого центрального радиуса вектора R эллипсоида

$$2 E(x, y, z) = 1, \quad (27)$$

направленіе которого опредѣляется косинусами L, M и N и параллельного, слѣдовательно, касательной линіи k , проведенной къ кривой s въ точкѣ (x, y, z) . Дѣйствительно тогда

$$\frac{1}{R^2} = 2 E(L, M, N) \quad (28)$$

и слѣдовательно

$$x = \frac{\sqrt{2 E'(l, m, n)}}{R^2 \cos(N, n)}, \quad (29)$$

а для нормального сѣченія

$$x = \frac{\sqrt{2 E'(l, m, n)}}{R^2}. \quad (30)$$

Изъ послѣдней формулы ясно, что кривизна нормального сѣченія будетъ наибольшей или наименьшей въ томъ случаѣ, когда направлениe k параллельно одной изъ осей центрального сѣченія эллипсоида (27) плоскостью, перпендикулярной нормали $N(l, m, n)$.

Длина R , полуоси такого сѣченія, какъ известно (Salmon-Fiedler „Analytische Geometrie des Raumes“ I Th., Kap. VI, Art. 101), удовлетворяетъ уравненію

$$\frac{1}{R^4} - \frac{1}{R^2} \left(\frac{1-\lambda^2}{A^2} + \frac{1-\mu^2}{B^2} + \frac{1-\nu^2}{C^2} \right) + \frac{\lambda^2}{B^2 C^2} + \frac{\mu^2}{C^2 A^2} + \frac{\nu^2}{A^2 B^2} = 0, \quad (31)$$

гдѣ A, B и C суть длины полуосей эллипсоида.

Если назавемъ чрезъ R_1^2 и R_2^2 корни этого уравненія, то наибольшая и наименьшая кривизны нормальныхъ сѣченій въ точкѣ x, y, z поверхности эллипсоида

$$2 E(x, y, z) + 2 E(x, y, z) + \omega = 1 \quad (32)$$

будутъ выражаться формулами

$$x_1 = \frac{\sqrt{2 E'(l, m, n)}}{R_1^2} \quad \text{и} \quad x_2 = \frac{\sqrt{2 E'(l, m, n)}}{R_2^2}, \quad (33)$$

а средняя кривизна K будетъ

$$K = \sqrt{\kappa_1 \kappa_2} = \frac{\sqrt{2E'(l, m, n)}}{R_1 R_2}. \quad (34)$$

Изъ уравненія (31) слѣдуетъ, что

$$\frac{1}{R_1^2 R_2^2} = \frac{A^2 \lambda^2 + B^2 \mu^2 + C^2 \gamma^2}{A^2 B^2 C^2} = \frac{2E'(l, m, n)}{A^2 B^2 C^2},$$

принявъ это во вниманіе, получимъ

$$K = \frac{2E'(l, m, n)}{ABC}. \quad (35)$$

§ 7. Обратимся теперь къ изслѣдованию нѣкоторыхъ нужныхъ для насъ въ послѣдствіи свойствъ геодезическихъ кривыхъ на трехъосномъ эллипсоидѣ, уравненіе котораго

$$\frac{\xi^2}{A^2} + \frac{\eta^2}{B^2} + \frac{\zeta^2}{C^2} = 1. \quad (36)$$

Слѣдя означеніямъ Якоби (Vorlesungen über Dynamik; 28. Vorl.), выражимъ прямоугольныя координаты ξ , η и ζ въ функции эллиптическихъ координатъ λ_1 , λ_2 и λ_3 , удовлетворяющихъ условіямъ

$$\lambda_1 > -C^2 > \lambda_2 > -B^2 > \lambda_3 > -A^2, \quad (37)$$

формулами

$$\begin{aligned} \xi &= \sqrt{\frac{(A^2 + \lambda_1)(A^2 + \lambda_2)(A^2 + \lambda_3)}{(A^2 - B^2)(A^2 - C^2)}}, \quad \eta = \sqrt{\frac{(B^2 + \lambda_1)(B^2 + \lambda_2)(B^2 + \lambda_3)}{(B^2 - C^2)(B^2 - A^2)}}, \\ \zeta &= \sqrt{\frac{(C^2 + \lambda_1)(C^2 + \lambda_2)(C^2 + \lambda_3)}{(C^2 - A^2)(C^2 - B^2)}}. \end{aligned} \quad (38)$$

Уравненіе нашего эллипса будеть $\lambda_1 = 0$, а координаты точекъ, на немъ лежащихъ, выражаются формулами

$$\begin{aligned} \xi &= A \sqrt{\frac{(A^2 + \lambda_2)(A^2 + \lambda_3)}{(A^2 - C^2)(A^2 - B^2)}}, \quad \eta = B \sqrt{\frac{(B^2 + \lambda_2)(B^2 + \lambda_3)}{(B^2 - C^2)(B^2 - A^2)}}, \\ \zeta &= C \sqrt{\frac{(C^2 + \lambda_2)(C^2 + \lambda_3)}{(C^2 - B^2)(C^2 - A^2)}}. \end{aligned} \quad (39)$$

Полагая въ этихъ формулахъ

$$\begin{aligned} \lambda_2 &= -C^2 - (B^2 - C^2) \sin^2 \tilde{\omega}, \\ \lambda_3 &= -B^2 - (A^2 - B^2) \sin^2 \omega, \end{aligned} \quad (40)$$

получимъ

$$\begin{aligned} \xi &= A \cos \tilde{\omega} \cos \omega \sqrt{\frac{1 + \frac{A^2 - B^2}{B^2 - C^2} \sec^2 \tilde{\omega}}{1 + \frac{A^2 - B^2}{B^2 - C^2}}}, \\ \eta &= B \cos \tilde{\omega} \sin \omega, \\ \zeta &= C \sin \tilde{\omega} \sqrt{\frac{1 + \frac{A^2 - B^2}{B^2 - C^2} \sin^2 \omega}{1 + \frac{A^2 - B^2}{B^2 - C^2}}}. \end{aligned} \quad (41)$$

Изъ этихъ формулъ мы видимъ, что переменные $\tilde{\omega}$ и ω , въ случаѣ $A = B$ представляютъ собою приведенную широту и долготу точки ξ, η, ζ эллипсоида.

Уравненіе геодезической линіи въ эллиптическихъ координатахъ представляется формулой

$$\begin{aligned} &\int \frac{d\lambda_2}{V\beta + \lambda_2} \sqrt{\frac{\lambda_2}{(A^2 + \lambda_2)(B^2 + \lambda_2)(C^2 + \lambda_2)}} + \\ &+ \int \frac{d\lambda_3}{V\beta + \lambda_3} \sqrt{\frac{\lambda_3}{(A^2 + \lambda_3)(B^2 + \lambda_3)(C^2 + \lambda_3)}} = \gamma, \end{aligned} \quad (42)$$

гдѣ β и γ суть двѣ постоянныя величины, характеризующія данную геодезическую кривую.

Полагая въ этомъ уравненіи

$$\beta = C^2 + (B^2 - C^2) \sin^2 \tilde{\omega}_0, \quad (43)$$

то есть разсматривая случай, когда

$$C^2 < \beta < B^2,$$

и полагая далѣе

$$A^2 = B^2(1 + xq^2) \quad \text{и} \quad C^2 = B^2(1 - q^2), \quad (44)$$

мы можемъ представить уравненіе геодезической линіи подъ видомъ

$$\int_{\tilde{\omega}}^{\tilde{\omega}_0} d\tilde{\omega} \sqrt{\frac{1 - q^2 \cos^2 \tilde{\omega}}{(\sin^2 \tilde{\omega}_0 - \sin^2 \tilde{\omega})(x + \cos^2 \tilde{\omega})}} + \\ + \int_{\omega}^{\omega_0} d\omega \sqrt{\frac{1 + q^2 x \sin^2 \omega}{(\cos^2 \tilde{\omega}_0 + x \sin^2 \omega)(1 + x \sin^2 \omega)}} = 0. \quad (45)$$

Изъ этого уравненія мы видимъ, что геодезическая кривая касается кривой $\tilde{\omega} = \tilde{\omega}_0$.

Еслибы мы положили

$$\beta = B^2 + (A^2 - B^2) \sin^2 \omega_0, \quad (46)$$

то есть рассматривали-бы случай, когда

$$B^2 < \beta < A^2,$$

то получили бы уравненіе другого рода геодезическихъ кривыхъ, которые касаются кривыхъ $\omega = \omega_0$.

Постоянная $\tilde{\omega}_0$ опредѣляется для геодезической кривой, проходящей черезъ точки $(\tilde{\omega}_1, \omega_1)$ и $(\tilde{\omega}_2, \omega_2)$ изъ уравненія

$$\int_{\tilde{\omega}_1}^{\tilde{\omega}_2} d\tilde{\omega} \sqrt{\frac{1 - q^2 \cos^2 \tilde{\omega}}{(\sin^2 \tilde{\omega}_0 - \sin^2 \tilde{\omega})(x + \cos^2 \tilde{\omega})}} + \\ + \int_{\omega_1}^{\omega_2} d\omega \sqrt{\frac{1 + q^2 x \sin^2 \omega}{(\cos^2 \tilde{\omega}_0 + x \sin^2 \omega)(1 + x \sin^2 \omega)}} = 0. \quad (47)$$

Длина дуги геодезической кривой выражается въ эллиптическихъ координатахъ формулой:

$$\int ds = \frac{1}{2} \int d\lambda_2 \sqrt{\frac{\lambda_2 \cdot (\beta + \lambda_2)}{(A^2 + \lambda_2)(B^2 + \lambda_2)(C^2 + \lambda_2)}} + \\ + \frac{1}{2} \int d\lambda_3 \sqrt{\frac{\lambda_3 \cdot (\beta + \lambda_3)}{(A^2 + \lambda_3)(B^2 + \lambda_3)(C^2 + \lambda_3)}} \quad (48)$$

или, согласно принятымъ нами означеніямъ,

$$\int ds = \int_{\tilde{\omega}_1}^{\tilde{\omega}_2} M d\tilde{\omega} + \int_{\omega_1}^{\omega_2} N d\omega, \quad (49)$$

гдѣ

$$M = B \sqrt{\frac{(1 - q^2 \cos^2 \tilde{\omega}) (\sin^2 \tilde{\omega}_0 - \sin^2 \tilde{\omega})}{x + \cos^2 \tilde{\omega}}} \quad (50)$$

и

$$N = B \sqrt{\frac{(1 + xq^2 \sin^2 \omega) (\cos^2 \tilde{\omega}_0 + x \sin^2 \omega)}{1 + x \sin^2 \omega}}.$$

Означимъ черезъ ds_2 и ds_3 дифференциалы дугъ кривыхъ $\lambda_2 = \text{const}$ и $\lambda_3 = \text{const}$, а черезъ Λ_2 и Λ_3 дифференциальные параметры координатъ λ_2 и λ_3 ; тогда

$$ds_2 = \frac{d\lambda_2}{\Lambda_2} \quad \text{и} \quad ds_3 = \frac{d\lambda_3}{\Lambda_3},$$

гдѣ

$$\Lambda_2 = 2 \sqrt{\frac{(A^2 + \lambda_2)(B^2 + \lambda_2)(C^2 + \lambda_2)}{(\lambda_2 - \lambda_3)\lambda_2}} \quad (51)$$

и

$$\Lambda_3 = 2 \sqrt{\frac{(A^2 + \lambda_3)(B^2 + \lambda_3)(C^2 + \lambda_3)}{\lambda_3(\lambda_3 - \lambda_2)}}.$$

При помощи этихъ формулъ дифференциалъ дуги геодезической линіи можетъ быть выраженъ слѣдующимъ образомъ (48)

$$ds = ds_2 \sqrt{\frac{\beta + \lambda_2}{\lambda_2 - \lambda_3}} + ds_3 \sqrt{\frac{\beta + \lambda_3}{\lambda_3 - \lambda_2}}. \quad (52)$$

Съ другой стороны для всякихъ ds_2 и ds_3

$$ds = ds_2 \cos(ds_2, ds) + ds_3 \cos(ds_3, ds), \quad (53)$$

откуда

$$\begin{aligned} \cos(ds_2, ds) &= \sqrt{\frac{\beta + \lambda_2}{\lambda_2 - \lambda_3}} = \sqrt{\frac{\sin^2 \tilde{\omega}_0 - \sin^2 \tilde{\omega}}{\cos^2 \tilde{\omega} + x \sin^2 \omega}}, \\ \cos(ds_3, ds) &= \sqrt{\frac{\beta + \lambda_3}{\lambda_3 - \lambda_2}} = \sqrt{\frac{\cos^2 \tilde{\omega}_0 + x \sin^2 \omega}{\cos^2 \tilde{\omega} + x \sin^2 \omega}}. \end{aligned} \quad (54)$$

Для эллипсоида вращения $x = 0$ и мы будем иметь известное соотношение:

$$\cos \tilde{\omega} \cdot \cos(ds_3, ds) = \cos \tilde{\omega}_0 = \text{const}, \quad (55)$$

а въ болѣе общемъ случаѣ трехъ-оснаго эллипсоида, ограничивающемся вторыми степенями x и четвертыми степенями q ,

$$\begin{aligned} \cos \tilde{\omega} \cos(ds_3, ds) = & \cos \tilde{\omega}_0 \left\{ 1 + \frac{1}{2} \sin^2 \omega \cdot (\sec^2 \tilde{\omega}_0 - \sec^2 \tilde{\omega}) x - \right. \\ & \left. - \frac{1}{8} \sin^4 \omega \cdot [(\sec^2 \tilde{\omega}_0 + \sec^2 \tilde{\omega})^2 - 4 \sec^4 \tilde{\omega}] x^2 \right\}. \end{aligned} \quad (56)$$

Перенесеніе координатъ $\tilde{\omega}$ и ω , а также и азимута $\alpha = (ds, ds_2)$ вдоль геодезической кривой можно произвести слѣдующимъ образомъ:

Изъ второй формулы (54) имѣемъ

$$\cos^2 \tilde{\omega}_0 = \sin^2 \alpha_1 \cdot \cos^2 \tilde{\omega}_1 - x \cos^2 \alpha_1 \sin^2 \omega_1, \quad (57)$$

гдѣ $\tilde{\omega}_1$, ω_1 и α_1 суть координаты начальной точки и начальный азимутъ геодезической кривой.

Уравненіе (47) и (48) могутъ быть представлены подъ видомъ

$$\begin{aligned} Q_0 + Q_2 + Q_4 &= 0, \\ S_0 + S_2 + S_4 &= S, \end{aligned} \quad (58)$$

гдѣ S длина геодезической кривой и

$$\begin{aligned} Q_0 &= \int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{d\psi}{1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi} + \frac{1}{\cos \tilde{\omega}_0} (\omega_2 - \omega_1), \\ S_0 &= B \sin^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{\cos^2 \psi d\psi}{1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi} + B \cos \tilde{\omega}_0 (\omega_2 - \omega_1), \\ Q_2 &= -\frac{1}{2} q^2 (\psi_2 - \psi_1) - \frac{1}{2} x \left[\int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)^2} + \right. \\ & \quad \left. + \frac{1}{\cos \tilde{\omega}_0} \left(1 + \frac{1}{\cos^2 \tilde{\omega}_0} \right) \int_{\omega_1}^{\omega_2} \sin^2 \omega d\omega \right], \end{aligned} \quad (59)$$

$$\begin{aligned}
S_2 = & -\frac{1}{2} q^2 B \sin^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \cos^2 \psi d\psi - \\
& -\frac{1}{2} x B \left[\sin^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{\cos^2 \psi d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)} - \cos \tilde{\omega}_0 \operatorname{tg}^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\omega_1}^{\omega_2} \sin^2 \omega d\omega \right], \\
Q_4 = & -\frac{1}{8} q^4 \left[\psi_2 - \psi_1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \sin^2 \psi d\psi \right] + \\
& + \frac{1}{4} q^2 x \left[\int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{d\psi}{1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi} + \frac{2}{\cos \tilde{\omega}_0} \int_{\omega_1}^{\omega_2} \sin^2 \omega d\omega \right] + \\
& + \frac{1}{8} x^2 \left[3 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)^3} + \right. \\
& \left. + \frac{1}{\cos \tilde{\omega}_0} \left(\frac{3}{\cos^4 \tilde{\omega}_0} + \frac{2}{\cos^2 \tilde{\omega}_0} + 3 \right) \int_{\omega_1}^{\omega_2} \sin^4 \omega d\omega \right]. \tag{59}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
S_4 = & -\frac{1}{8} q^4 B \left[\sin^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \cos^2 \psi d\psi - \sin^4 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \cos^2 \psi \sin^2 \psi d\psi \right] + \\
& + \frac{1}{4} q^2 x B \left[\sin^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{\cos^2 \psi d\psi}{1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi} + 2 \cos \tilde{\omega}_0 \int_{\omega_1}^{\omega_2} \sin^2 \omega d\omega \right] \\
& + \frac{1}{8} x^2 B \left[3 \sin^2 \tilde{\omega}_0 \int_{\psi_1}^{\psi_2} \frac{\cos^2 \psi d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)^3} - \right.
\end{aligned}$$

$$-\cos \tilde{\omega}_0 \left(\frac{1}{\cos^4 \tilde{\omega}_0} + \frac{2}{\cos^2 \tilde{\omega}_0} - 3 \right) \int_{\omega_1}^{\omega_2} \sin^4 \omega d\omega, \quad (59)$$

$a \sin \psi = \cos \sec \tilde{\omega}_0 \cdot \sin \tilde{\omega}$.

Изъ уравненій (58) получимъ слѣдующія два уравненія:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\cos \tilde{\omega}_0} \left[\operatorname{arctg} \left(\frac{\cos \tilde{\omega}_0 \sin \tilde{\omega}_2}{\sqrt{\cos^2 \tilde{\omega}_2 - \cos^2 \tilde{\omega}_0}} \right) + \omega_2 \right] = \\ & = \frac{1}{\cos \tilde{\omega}_0} \left[\operatorname{arctg} \left(\frac{\cos \tilde{\omega}_0 \sin \tilde{\omega}_1}{\sqrt{\cos^2 \tilde{\omega}_1 - \cos^2 \tilde{\omega}_0}} \right) + \omega_1 \right] - Q_2 - Q_4, \\ & \frac{B}{\sin^2 \tilde{\omega}_0} \operatorname{arctg} \frac{\sin \tilde{\omega}_2}{\sqrt{\cos^2 \tilde{\omega}_2 - \cos^2 \tilde{\omega}_0}} \\ & - \frac{B}{\operatorname{tg}^2 \tilde{\omega}_0 \cos \tilde{\omega}_0} \operatorname{arctg} \frac{\cos \tilde{\omega}_0 \sin \tilde{\omega}_2}{\sqrt{\cos^2 \tilde{\omega}_2 - \cos^2 \tilde{\omega}_0}} + B \cos \tilde{\omega}_0 \cdot \omega_2 = \\ & = \frac{B}{\sin^2 \tilde{\omega}_0} \operatorname{arctg} \frac{\sin \tilde{\omega}_1}{\sqrt{\cos^2 \tilde{\omega}_1 - \cos^2 \tilde{\omega}_0}} - \frac{B}{\operatorname{tg}^2 \tilde{\omega}_0 \cos \tilde{\omega}_0} \operatorname{arctg} \frac{\cos \tilde{\omega}_0 \sin \tilde{\omega}_0}{\sqrt{\cos^2 \tilde{\omega}_0 - \cos^2 \tilde{\omega}_0}} + \\ & + B \cos \tilde{\omega}_0 \cdot \omega_1 - S_2 - S_4 + S. \end{aligned} \quad (60)$$

Во вторыхъ частяхъ этихъ уравненій можно для первого приближенія подставить вместо $\tilde{\omega}_2$ и ω_2 приближенія ихъ величины.

Вычислениe интеграловъ вида

$$\int \frac{d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)^m} \quad \text{и} \quad \int \frac{\cos^2 \psi d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)^m} \quad (61)$$

можено подстановкой

$$w = \operatorname{tg} \psi, \quad d\psi = \cos^2 \psi dw = (1 + w^2)^{-1} dw$$

привести къ вычисленію интеграловъ вида

$$\begin{aligned} \int \frac{(1 + w^2)^{m-1} dw}{(1 + \cos^2 \tilde{\omega}_0 w^2)^m} &= \frac{1}{\cos \tilde{\omega}_0} \int \frac{[1 + \sec^2 \tilde{\omega}_0 (\cos \tilde{\omega}_0 \cdot w)^2]^{m-1} d(\cos \tilde{\omega}_0 \cdot w)}{[1 + (\cos \tilde{\omega}_0 \cdot w)^2]^m} = \\ &= \frac{1}{\cos \tilde{\omega}_0} \sum_{k=1}^{k=m} A_k \int \frac{d(\cos \tilde{\omega}_0 \cdot w)}{[1 + (\cos \tilde{\omega}_0 \cdot w)^2]^k} = \end{aligned} \quad (62)$$

$$= \frac{1}{\cos^2 \tilde{\omega}_0} \sum_{k=1}^{m-1} \frac{(-1)^k A_k}{(k-1)!} \cdot \left\{ \frac{d^{k-1}}{d\alpha^{k-1}} \left[\alpha^{-\frac{1}{2}} \operatorname{arctg} \left(\alpha^{-\frac{1}{2}} \cdot \cos \tilde{\omega}_0 \cdot w \right) \right] \right\}_{\alpha=1},$$

гдѣ коэффициенты A_k вычисляются изъ уравненій:

$$\cos^{2s} \tilde{\omega}_0 \sum_{k=1}^{m-1} A_k C_{m-k}^s = C_{m-1}^s, (s = 1, 2, \dots, m)$$

или же къ вычисленію интеграловъ вида

$$\int \frac{(1+w^2)^{m-2} dw}{(1+\cos^2 \tilde{\omega}_0 \cdot w^2)^m},$$

которые, въ случаѣ $m =$ или > 2 вычисляются по тому-же способу, какъ и интегралы (62), а въ случаѣ $m = 1$ приводятся къ суммѣ интеграловъ

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\sin^2 \tilde{\omega}_0} \int \frac{dw}{1+w^2} - \frac{1}{\operatorname{tg}^2 \tilde{\omega}_0} \int \frac{dw}{1+\cos^2 \tilde{\omega}_0 \cdot w^2} = \\ & = \frac{1}{\sin^2 \tilde{\omega}_0} \operatorname{arc tg} w - \frac{1}{\operatorname{tg}^2 \tilde{\omega}_0 \cos \tilde{\omega}_0} \operatorname{arc tg} (\cos \tilde{\omega}_0 \cdot w). \end{aligned} \quad (63)$$

Проще можно вычислить интегралы (61), разлагая ихъ въ строки, расположенные по косинусамъ кратныхъ отъ 2ψ . Для этой цѣли замѣтимъ, что

$$\begin{aligned} 1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi &= \left(\cos^2 \frac{\tilde{\omega}_0}{2} + \sin^2 \frac{\tilde{\omega}_0}{2} E^{2i\psi} \right) \times \\ &\times \left(\cos^2 \frac{\tilde{\omega}_0}{2} + \sin^2 \frac{\tilde{\omega}_0}{2} E^{-2i\psi} \right), \end{aligned}$$

откуда

$$\int \frac{d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)^m} = \sec^{2m} \frac{\tilde{\omega}_0}{2} \sum_{k=0}^{k=\infty} (-1)^k \frac{\sin 2k\psi}{2k} S_k$$

и

$$\begin{aligned} \int \frac{\cos^2 \psi d\psi}{(1 - \sin^2 \tilde{\omega}_0 \sin^2 \psi)^m} &= \frac{1}{2} \sec^{2m} \frac{\tilde{\omega}_0}{2} \sum_{k=0}^{k=\infty} (-1)^k \left(\frac{\sin 2(k+1)\psi}{2(k+1)} + \right. \\ &\left. + 2 \frac{\sin 2k\psi}{2k} + \frac{\sin 2(k-1)\psi}{2(k-1)} \right) S_k, \end{aligned} \quad (64)$$

гдѣ

$$S_k = \sum_{l=0}^{l=\infty} \frac{m(m+1)\dots(m+l-1)}{1 2 \dots l} \cdot \frac{m(m+1)\dots(m+1+k-1)}{1 2 \dots 1} \cdot \operatorname{tg}^{2(2l+k)} \frac{\tilde{\omega}_0}{2}.$$

Исключивъ изъ уравненій (60) ω_2 , получимъ уравненіе вида

$$\text{Parc} \operatorname{tg} w_2 + P' \operatorname{arc} \operatorname{tg} (\cos \tilde{\omega}_0 \cdot w_2) = \sigma_0 s + \sigma_1 x + \sigma_2 x^2, \quad (65)$$

$$w_2 = \frac{\sin \tilde{\omega}_2}{\sqrt{\cos^2 \tilde{\omega}_2 - \cos^2 \tilde{\omega}_0}}.$$

Полагая въ этомъ уравненіи

$$w_2 = (w_2)_0 + a_1 x + a_2 x^2,$$

гдѣ $(w_2)_0$ есть значеніе w_2 для случая $x = 0$, то есть для случая эллипсоида вращенія, получимъ

$$\begin{aligned} & \text{Parc} \operatorname{tg} (w_2)_0 + P' \operatorname{arc} \operatorname{tg} (\cos \tilde{\omega}_0 \cdot (w_2)_0) + \left(P \frac{1}{1 + (w_2^2)_0} + \right. \\ & + P' \frac{\cos \tilde{\omega}_0}{1 + \cos^2 \tilde{\omega}_0 (w_2^2)_0} \Big) a_1 x + \left[\left(P \frac{1}{1 + (w_2^2)_0} + P' \frac{\cos^2 \tilde{\omega}_0}{1 + \cos^2 \tilde{\omega}_0 \cdot (w_2^2)_0} \right) a_2 - \right. \\ & - 2 \left(P \frac{w_0}{(1 + (w_2^2)_0)^2} + P' \frac{\cos^3 \tilde{\omega}_0 w_0}{(1 + \cos^2 \tilde{\omega}_0 (w_2^2)_0)^2} \right) a_1^2 \Big] x^2 = \\ & = \sigma_0 s + \sigma_1 x + \left\{ \sigma_2 + a_1 \left(\frac{d\sigma_1}{dw_2} \right)_0 \right\} x^2. \end{aligned}$$

Такъ какъ это равенство справедливо для всякаго малаго x , то мы получимъ изъ него слѣдующія два уравненія для опредѣленія a_1 и a_2

$$\begin{aligned} & \left(P \frac{1}{1 + (w_2^2)_0} + P' \frac{\cos \tilde{\omega}_0}{1 + \cos^2 \tilde{\omega}_0 \cdot (w_2^2)_0} \right) a_1 = \sigma_1, \\ & - 2 \left[P \frac{w_0}{(1 + (w_2^2)_0)^2} + P' \frac{\cos^3 \tilde{\omega}_0 w_0}{(1 + \cos^2 \tilde{\omega}_0 (w_2^2)_0)^2} \right] a_1^2 + \quad (66) \\ & + \left[P \frac{1}{1 + (w_2^2)_0} + P' \frac{\cos^2 \tilde{\omega}_0 \cdot w_0^2}{1 + \cos^2 \tilde{\omega}_0 \cdot (w_2^2)_0} \right] a_2 = \sigma_1 + \left(\frac{d\sigma_1}{dw_2} \right)_0 a_1. \end{aligned}$$

Найдя значеніе w , а слѣдовательно и $\tilde{\omega}_2$, найдемъ ω_2 . Исправленными значеніями $\tilde{\omega}_2$ и ω_2 воспользуемся для того, чтобы вычислить σ_1 и σ_2 и затѣмъ вновь вычислить болѣе точныя значенія $\tilde{\omega}_2$ и ω_2 .

§ 8. Гораздо проще, чѣмъ длина дуги геодезической линіи, можетъ быть вычислена длина s_2 кривой $\omega = \text{const.}$ или длина s_3 кривой $\tilde{\omega} = \text{const.}$ Мы можемъ воспользоваться для этого формулами (60), изъ которыхъ получимъ

$$\begin{aligned}
 ds_2 &= \frac{d\lambda}{\Lambda_2} = B \sqrt{\frac{(1 - q^2 \cos^2 \tilde{\omega})(\cos^2 \tilde{\omega} + x \sin^2 \omega)}{\cos^2 \tilde{\omega} + x}} d\tilde{\omega} = \\
 &= B \sqrt{1 - q^2 \cos^2 \tilde{\omega}} \left\{ 1 - \frac{1}{2} \sec^2 \tilde{\omega} \cos^2 \omega \cdot x - \right. \\
 &\quad \left. - \frac{1}{4} \sec^4 \tilde{\omega} (1 + \sin^2 \omega)^2 x^2 \right\} d\tilde{\omega}. \tag{67}
 \end{aligned}$$

и

$$\begin{aligned}
 ds_3 &= \frac{d\lambda_3}{\Lambda_3} = B \sqrt{\frac{(\cos^2 \tilde{\omega} + x \sin^2 \omega)(1 + xq^2 \sin^2 \omega)}{1 + x \sin^2 \omega}} d\omega = \\
 &= B \cos \tilde{\omega} \left\{ 1 + \frac{1}{2} \sin^2 \omega (q^2 + \operatorname{tg}^2 \tilde{\omega}) x - \right. \\
 &\quad \left. - \frac{1}{4} \sin^4 \omega \operatorname{tg}^2 \tilde{\omega} (4 + \operatorname{tg}^2 \tilde{\omega}) x^2 \right\} d\omega. \tag{68}
 \end{aligned}$$

На этомъ и покончимъ наши общія изслѣдованія о кривыхъ линіяхъ на трехъ-основомъ эллипсоидѣ.

§ 9. Выразимъ косинусы угловъ, опредѣляющихъ положеніе осей ξ , η и ζ относительно осей x , y и z , въ функції Эйлеровыхъ угловъ: угла J оси ξ съ осью z , угла Ω , образуемаго линіей съченія плоскостей $\xi\eta$ и xy съ осью x и угла θ оси ξ съ линіей съченія плоскостей $\xi\eta$ и xy .

Примѣнныя основную формулу тригонометріи

$$\cos c = \cos a \cos b + \sin a \sin b \cos C,$$

получимъ

$$\begin{aligned}
 p_1 &= \cos \Omega \cos \theta - \sin \Omega \sin \theta \cos J, \\
 q_1 &= \sin \Omega \cos \theta + \cos \Omega \sin \theta \cos J, \\
 r_1 &= \sin \theta \sin J, \\
 p_2 &= -\cos \Omega \sin \theta - \sin \Omega \cos \theta \cos J, \\
 q_2 &= -\sin \Omega \sin \theta + \cos \Omega \cos \theta \cos J, \\
 r_2 &= \cos \theta \sin J, \\
 p_3 &= \sin \Omega \sin J, \\
 q_3 &= -\cos \Omega \sin J, \\
 r_3 &= \cos J. \tag{69}
 \end{aligned}$$

§ 10. Примѣнимъ наши общія формулы къ тому частному случаю, когда выполняются условія 1 и 2 введенія, то-есть когда $A^2 = a^2(1 + \epsilon_1 e^4)$, $B^2 = a^2(1 + \epsilon_3 e^4)$ и $C^2 = a^2(1 - e^2)(1 + \epsilon_3 e^4)$, гдѣ a большая полуось и e эксцентриситетъ земного сфе-

роида, ось z направлена по оси мира, плоскость zx совпадает съ плоскостью первого меридiana и угол J выражается формулой

$$J = i e^2.$$

Условившись пренебрегать величинами порядка, высшаго, чѣмъ e^4 , получимъ

$$\sin J = i e^2, \quad \cos J = 1 - \frac{1}{2} i^2 e^4 \quad (70)$$

и

$$\begin{aligned} p_1 &= \cos(\Omega + \theta) + \frac{1}{2} i^2 \sin \Omega \sin \theta \cdot e^4, \\ q_1 &= \sin(\Omega + \theta) + \frac{1}{2} i^2 \cos \Omega \sin \theta \cdot e^4, \\ r_1 &= i \sin \theta \cdot e^2, \end{aligned} \quad (71)$$

$$\begin{aligned} p_2 &= -\sin(\Omega + \theta) + \frac{1}{2} i^2 \sin \Omega \cos \theta \cdot e^4, \\ q_2 &= \cos(\Omega + \theta) - \frac{1}{2} i^2 \cos \Omega \cos \theta \cdot e^4, \\ r_2 &= i \cos \theta \cdot e^2, \\ p_3 &= i \sin \Omega \cdot e^2, \\ q_3 &= -i \cos \Omega \cdot e_2, \\ r_3 &= 1 - \frac{1}{2} i^2 e^4. \end{aligned} \quad (71)$$

Изъ этихъ формулъ получимъ съ условнымъ приближенiemъ:

$$\begin{aligned} P &= \frac{p_1^2}{a^2} (1 - \varepsilon_1 e^4) + \frac{p_2^2}{a^2} (1 - \varepsilon_2 e^4) + \frac{p_3^2}{a^2} [1 + e^2 + (1 - \varepsilon_3) e^4] \\ &= \frac{p_1^2 + p_2^2 + p_3^2}{a^2} \\ &- \frac{1}{a^2} \left\{ -e^2 p_3^2 + e_4 [p_1^2 \varepsilon_1 + p_2^2 \varepsilon_2 + p_3^2 (1 - \varepsilon_3)] \right\} \\ &= \frac{1}{a^2} \left\{ 1 - [\varepsilon_1 \cos^2(\theta + \Omega) + \varepsilon_2 \sin^2(\theta + \Omega)] e^4 \right\}. \end{aligned} \quad (72)$$

Вычисляя подобнымъ же образомъ $Q, P, p, q, r, P', Q', R', p', q', r'$, и полагая для краткости.

$$\begin{aligned} \chi_1 &= \varepsilon_1 \cos^2(\theta + \Omega) + \varepsilon_2 \sin^2(\theta + \Omega), \\ \chi_2 &= \varepsilon_1 \sin^2(\theta + \Omega) + \varepsilon_2 \cos^2(\theta + \Omega), \\ \chi_3 &= \varepsilon_3, \\ \tau_1 &= -i \cos \Omega, \\ \tau_2 &= i \sin \Omega, \\ \tau_3 &= \frac{1}{2} (\varepsilon_1 + \varepsilon_2) \sin 2(\theta + \Omega), \end{aligned} \quad (73)$$

$2E(a, b, c) = \chi_1 a^2 + \chi_2 b^2 + \chi_3 c^2 - 2\tau_1 bc - 2\tau_2 ca - 2\tau_3 ab$,
получимъ:

$$\begin{aligned} P &= \frac{1}{a^2}(1 - \chi_1 e^4), & P' &= a^2(1 + \chi_1 e^4), \\ Q &= \frac{1}{a^2}(1 - \chi_2 e^4), & Q' &= a^2(1 + \chi_2 e^4), \\ R &= \frac{1}{a^2(1-e^2)}(1 - \chi_3 e^4), & R' &= a^2(1-e^2)(1 + \chi_3 e^4), \\ p &= \frac{\tau_1}{a^2} e^4, & p' &= -a^2 \tau_1 e^4, \\ q &= \frac{\tau_2}{a^2} e^4, & q' &= -a^2 \tau_2 e^4, \\ r &= \frac{\tau_3}{a^2} e^4, & r' &= -a^2 \tau_3 e^4. \end{aligned} \quad (74)$$

Пользуясь этими формулами, а также и формулами (5) и (7),
получимъ:

$$2E(L, M, N) = \frac{1}{a^2(1-e^2)} [1 - e^2(1-N^2) - 2E(L, M, N)e^4] \quad (75)$$

и

$$\sqrt{2E'(l, m, n)} = a \sqrt{l^2 + m^2 + (1-e^2)n^2 + E(l, m, n)e^4}, \quad (76)$$

откуда:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dl} \sqrt{2E'(l, m, n)} &= \frac{a(l + \frac{dE}{dl}e^4)}{\sqrt{1-e^2n^2+2Ee^4}} = \\ &= \frac{al}{\sqrt{1-e^2n^2}} \left\{ 1 - \left(E - \frac{1}{l} \frac{dE}{dl} e^4 \right) e^4 \right\}, \\ \frac{d}{dm} \sqrt{2E'(l, m, n)} &= \frac{a(m + \frac{dE}{dm}e^4)}{\sqrt{1-e^2n^2+2Ee^4}} = \\ &= \frac{am}{\sqrt{1-e^2n^2}} \left\{ 1 - \left(E - \frac{1}{m} \frac{dE}{dm} e^4 \right) e^4 \right\}, \quad (77) \\ \frac{d}{dn} \sqrt{2E'(l, m, n)} &= \frac{a(n + \frac{dE}{dn}e^4)(1-e^2)}{\sqrt{1-e^2n^2+2Ee^4}} = \end{aligned}$$

$$= \frac{a(1-e^2)n}{\sqrt{1-e^2n^2}} \left\{ 1 - \left(E - \frac{1}{n} \frac{dE}{dn} \right) e^4 \right\}.$$

§ 11. При помощи формулъ (75), (76) и (77) мы можемъ составить выраженія для x , y и z и χ . $\cos(N, n)$ въ функции l , m , n , L , M и N .

Обозначая черезъ (x) , (y) , (z) и (χ) координаты и кривизну для случая

$$\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = \varepsilon_3 = i = 0,$$

мы будемъ имѣть:

$$\begin{aligned} x &= (x) \left[1 - \left(E - \frac{1}{e} \frac{dE}{dl} \right) e^4 \right] - A, \\ y &= (y) \left[1 - \left(E - \frac{1}{m} \frac{dE}{dm} \right) e^4 \right] - B, \\ z &= (z) \left[1 - \left(E - \frac{1}{n} \frac{dE}{dn} \right) e^4 \right] - C, \end{aligned} \quad (78)$$

$$\begin{aligned} \chi \cos(N, n) &= \\ &= (\chi) \cos(N, n) \left\{ 1 + [E(l, m, n) - 2E(L, M, N)] e^4 \right\}, \end{aligned} \quad (79)$$

гдѣ

$$(x) = \frac{al}{\sqrt{1-e^2n^2}}, \quad (y) = \frac{am}{\sqrt{1-e^2n^2}}, \quad (z) = \frac{a(1-e^2)n}{\sqrt{1-e^2n^2}}, \quad (80)$$

$$(\chi) \cos(N, n) = \frac{\sqrt{1-e^2n^2} [1-e^2(1-N^2)]}{a(1-e^2)}, \quad (81)$$

и A , B и C координаты центра эллисоида (1) относительно осей x , y , z .

§ 12. Выразимъ косинусы l , m , n , L , M , N , въ функции геодезическихъ широты и долготы φ и λ точки (x, y, z) и азимута a кривой s въ этой точкѣ.

Для этой цѣли мы имѣемъ:

$$l = \cos \varphi \cos \lambda, \quad m = \cos \varphi \sin \lambda \text{ и } n = \sin \varphi. \quad (82)$$

Для нахожденія выражений L , M и N введемъ двѣ прямыхъ v и w , изъ которыхъ первая перпендикулярна къ отвѣсу въ точкѣ (x, y, z) и къ оси міра, а вторая перпендикулярна къ упомянутому отвѣсу и линіи v . Легко убѣдиться тогда, что направлениe v опредѣляется формулами:

$$\cos(v, x) = \sin \lambda, \quad \cos(v, y) = -\cos \lambda, \quad \cos(v, z) = 0, \quad (83)$$

а на основании этихъ формулъ найдемъ:

$$\cos(w, x) = \sin \varphi \cos \lambda, \cos(w, y) = \sin \varphi \sin \lambda, \cos(w, z) = -\cos \varphi. \quad (84)$$

Прямую w примемъ за направление меридiana въ данной точкѣ (x, y, z) ; тогда L, M, N , какъ косинусы угловъ, образуемыхъ съ осями координатъ прямой k , перпендикулярной къ отвѣсу и образующей съ меридианомъ уголъ α (азимутъ), выражатся формулами:

$$\begin{aligned}\cos(k, x) &= L = \sin \varphi \cos \lambda \cos \alpha + \sin \lambda \sin \alpha, \\ \cos(k, y) &= M = \sin \varphi \sin \lambda \cos \alpha - \cos \lambda \sin \alpha, \\ \cos(k, z) &= N = -\cos \varphi \cos \alpha.\end{aligned} \quad (85)$$

§ 13. Пользуясь формулами, полученными въ предыдущихъ параграфахъ, мы можемъ определить теперь длины дугъ нѣкоторыхъ кривыхъ на поверхности эллипсоида. Проще другихъ опредѣляются длины кривыхъ $\varphi = \text{const.}$ и $\lambda = \text{const.}$

Вычисление длины дуги кривой $\lambda = \text{const}$ можно произвести следующимъ образомъ:

Означивъ черезъ $((x)), ((y))$ и $((z))$ выражения

$$a \cos \varphi \cos \lambda, a \cos \varphi \sin \lambda \text{ и } a \sin \varphi, \quad (86)$$

мы можемъ написать формулы (78) следующимъ образомъ

$$\begin{aligned}x &= (x) - ((x)) \left[E - \frac{1}{l} \frac{dE}{dl} \right] e^4 - A, \\ y &= (y) - ((y)) \left[E - \frac{1}{m} \frac{dE}{dm} \right] e^4 - B, \\ z &= (z) - ((z)) \left[E - \frac{1}{n} \frac{dE}{dn} \right] e^4 - C.\end{aligned} \quad (87)$$

Изъ этихъ формулъ получимъ, принимая $\lambda = \text{const.}$,

$$\begin{aligned}\frac{dx}{d\varphi} &= \frac{d(x)}{d\varphi} - \frac{d((x))}{d\varphi} \left(E - \frac{1}{l} \frac{dE}{dl} \right) e^4 + ((x)) \left\{ \frac{dE}{d\varphi} - \frac{d}{d\varphi} \left(\frac{1}{l} \frac{dE}{dl} \right) \right\} e^4, \\ \frac{dy}{d\varphi} &= \frac{d(y)}{d\varphi} - \frac{d((y))}{d\varphi} \left(E - \frac{1}{m} \frac{dE}{dm} \right) e^4 + ((y)) \left\{ \frac{dE}{d\varphi} - \frac{d}{d\varphi} \left(\frac{1}{m} \frac{dE}{dm} \right) \right\} e^4, \\ \frac{dz}{d\varphi} &= \frac{d(z)}{d\varphi} - \frac{d((z))}{d\varphi} \left(E - \frac{1}{n} \frac{dE}{dn} \right) e^4 + ((z)) \left\{ \frac{dE}{d\varphi} - \frac{d}{d\varphi} \left(\frac{1}{n} \frac{dE}{dn} \right) \right\} e^4,\end{aligned} \quad (88)$$

откуда, замѣняя въ произведеніи первыхъ членовъ на слѣдующіе

$$\frac{d(x)}{d\varphi}, \frac{d(y)}{d\varphi}, \frac{d(z)}{d\varphi}, \text{ черезъ } \frac{d((x))}{d\varphi}, \frac{d((y))}{d\varphi}, \frac{d((z))}{d\varphi}, \quad (89)$$

получимъ:

$$\begin{aligned} \left(\frac{dx}{d\varphi}\right)^2 &= \left[\frac{d(x)}{d\varphi}\right]^2 - 2 \left\{\left[\frac{d((x))}{d\varphi}\right]^2 \left(E - \frac{1}{l} \frac{dE}{dl}\right) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{2} \frac{d((x))^2}{d\varphi} \left[\frac{dE}{d\varphi} - \frac{d}{d\varphi} \frac{1}{l} \frac{dE}{dl}\right]\right\} e^4, \\ \left(\frac{dy}{d\varphi}\right)^2 &= \left[\frac{d(y)}{d\varphi}\right]^2 - 2 \left\{\left[\frac{d((y))}{d\varphi}\right]^2 \left(E - \frac{1}{m} \frac{dE}{dm}\right) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{2} \frac{d((y))^2}{d\varphi} \left[\frac{dE}{d\varphi} - \frac{d}{d\varphi} \frac{1}{m} \frac{dE}{dm}\right]\right\} e^4, \\ \left(\frac{dz}{d\varphi}\right)^2 &= \left[\frac{d(z)}{d\varphi}\right]^2 - 2 \left\{\left[\frac{d((z))}{d\varphi}\right]^2 \left(E - \frac{1}{n} \frac{dE}{dn}\right) + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{2} \frac{d((z))^2}{d\varphi} \left[\frac{dE}{d\varphi} - \frac{d}{d\varphi} \frac{1}{n} \frac{dE}{dn}\right]\right\} e^4. \end{aligned}$$

Полагая здѣсь

$$\begin{aligned} \left(\frac{ds}{d\varphi}\right)^2 &= \left(\frac{dx}{d\varphi}\right)^2 + \left(\frac{dy}{d\varphi}\right)^2 + \left(\frac{dz}{d\varphi}\right)^2, \\ \left(\frac{d(s)}{d\varphi}\right)^2 &= \left(\frac{d(x)}{d\varphi}\right)^2 + \left(\frac{d(y)}{d\varphi}\right)^2 + \left(\frac{d(z)}{d\varphi}\right)^2, \\ \left(\frac{d((s))}{d\varphi}\right)^2 &= \left(\frac{d((x))}{d\varphi}\right)^2 + \left(\frac{d((y))}{d\varphi}\right)^2 + \left(\frac{d((z))}{d\varphi}\right)^2, \end{aligned}$$

получимъ

$$\begin{aligned} \left(\frac{ds}{d\varphi}\right)^2 &= \left(\frac{d(s)}{d\varphi}\right)^2 - \\ &- 2 \left\{ \left[\frac{d((s))}{d\varphi}\right]^2 E - \left[\left(\frac{d((x))}{d\varphi}\right)^2 \frac{1}{l} \frac{dE}{dl} + \right. \right. \\ &\quad \left. \left. + \left(\frac{d((y))}{d\varphi}\right)^2 \frac{1}{m} \frac{dE}{dm} + \left(\frac{d((z))}{d\varphi}\right)^2 \frac{1}{n} \frac{dE}{dn} \right] - \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{2} \left[\frac{d((x))^2}{d\varphi} \frac{d}{d\varphi} \left(\frac{1}{l} \frac{dE}{dl} \right) + \frac{d((y))^2}{d\varphi} \frac{d}{d\varphi} \left(\frac{1}{m} \frac{dE}{dm} \right) + \frac{d((z))^2}{d\varphi} \frac{d}{d\varphi} \left(\frac{1}{n} \frac{dE}{dn} \right) \right] \right\} e^4. \end{aligned}$$

Эту формулу легко можно преобразовать въ слѣдующую:

$$\begin{aligned} \left(\frac{ds}{d\varphi} \right)^2 &= \left(\frac{d(s)}{d\varphi} \right)^2 - \\ - 2 \left[\left(\frac{d((s))}{d\varphi} \right)^2 E - \frac{d((x))}{d\varphi} \frac{d}{d\varphi} dE - \frac{d((y))}{d\varphi} \frac{d}{d\varphi} dE - \frac{d((z))}{d\varphi} \frac{d}{d\varphi} dE \right] e^4 & (91) \\ = \left(\frac{d(s)}{d\varphi} \right)^2 - 2 \left[\frac{d((s))}{d\varphi} E(l, m, n) - 2aE \left(\frac{dl}{d\varphi}, \frac{dm}{d\varphi}, \frac{dn}{d\varphi} \right) \right] e^4. \end{aligned}$$

Подставляя въ послѣднюю формулу значенія частныхъ производныхъ E по l , m и n , производныхъ $\frac{d((x))}{d\varphi}$, $\frac{d((y))}{d\varphi}$ и $\frac{d((z))}{d\varphi}$, а также и значенія косинусовъ l , m и n въ функціи φ и λ , получимъ

$$\begin{aligned} \left(\frac{ds}{d\varphi} \right)^2 &= \left[\frac{d(s)}{d\varphi} \right]^2 - 2a^2 e^4 \left\{ E - [\chi_1 \sin^2 \varphi \cos^2 \lambda + \chi_2 \sin^2 \varphi \sin^2 \lambda + \right. \\ &\quad + \chi_3 \cos^2 \varphi + 2\tau_1 \sin \lambda \sin \varphi \cos \varphi + 2\tau_2 \cos \lambda \cos \varphi \sin \varphi \\ &\quad \left. - 2\tau_3 \sin \lambda \cos \lambda \sin^2 \varphi] \right\}, & (92) \end{aligned}$$

откуда дифференциалъ дуги кривой $\lambda = \text{const}$ выразится формулой

$$ds = d(s) - e^4 a \left\{ E - (\chi_1 \cos^2 \lambda \sin^2 \varphi + \chi_2 \sin^2 \lambda \sin^2 \varphi + \chi_3 \cos^2 \varphi + 2\tau_1 \sin \lambda \sin \varphi \cos \varphi + 2\tau_2 \cos \lambda \cos \varphi \sin \varphi - 2\tau_3 \sin \lambda \cos \lambda \sin^2 \varphi) \right\} d\varphi. & (93)$$

Интегрируя это выражение, получимъ

$$\begin{aligned} s = (s) - e^4 a & \left\{ \frac{1}{2} \chi_1 \cos^2 \lambda \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} + \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right] \right. \\ & + \frac{1}{2} \chi_2 \sin^2 \lambda \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} + \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right] \\ & - \frac{1}{2} \chi_3 \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} - \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right] \\ & + \frac{1}{4} \tau_1 \sin \lambda (\cos 2\varphi_2 - \cos 2\varphi_1) \\ & + \frac{1}{4} \tau_2 \cos \lambda (\cos 2\varphi_2 - \cos 2\varphi_1) \\ & - \tau_3 \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} + \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right] \sin \lambda \cos \lambda & (94) \\ & - \chi_1 \cos^2 \lambda \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} - \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right]. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & -\chi_2 \sin^2 \lambda \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} - \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right] \\
 & - \chi_3 \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} + \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right] \\
 & + \frac{1}{2} \tau_1 \sin \lambda (\cos 2\varphi_2 - \cos 2\varphi_1) \\
 & + \frac{1}{2} \tau_2 \cos \lambda (\cos 2\varphi_2 - \cos 2\varphi_1) \\
 & + 2\tau_3 \left[\frac{\varphi_2 - \varphi_1}{2} - \frac{1}{4} (\sin 2\varphi_2 - \sin 2\varphi_1) \right] \sin \lambda \cos \lambda \}
 \end{aligned}$$

или, вводя обозначения

$$\varphi_2 - \varphi_1 = \Delta \varphi \text{ и } \varphi_2 + \varphi_1 = \Phi, \quad (95)$$

$$\begin{aligned}
 s = (s) - \frac{1}{2} ae^4 \Bigg\{ & (\Delta \varphi + \sin \Delta \varphi \cos \Phi) \left[\frac{1}{2} \chi_1 \cos^2 \lambda + \frac{1}{2} \chi_2 \sin^2 \lambda - \chi_3 - \frac{1}{2} \tau_3 \sin 2\lambda \right] \\
 & + (\Delta \varphi - \sin \Delta \varphi \cos \Phi) \left[-\chi_1 \cos^2 \lambda - \chi_2 \sin^2 \lambda + \frac{1}{2} \chi_3 + \tau_3 \sin 2\lambda \right] \\
 & - 3 \sin \Phi \cos \Delta \varphi (\tau_1 \sin \lambda + \tau_2 \cos \lambda) \Bigg\}. \quad (96)
 \end{aligned}$$

Подобнымъ-же образомъ, замѣнная въ формулахъ (88), (89) и т. д. производные φ производными по λ , получимъ для дифференциала дуги кривой $\varphi = \text{const}$ слѣдующее выражение:

$$ds = (ds) - e^4 a \cos \varphi \left[E - \chi_2 \cos^2 \lambda - \chi_1 \sin^2 \lambda - \tau_3 \sin 2\lambda \right]. \quad (97)$$

Интегрируя это выражение, получимъ

$$\begin{aligned}
 s = (s) + e^4 a \cdot \cos \varphi \Bigg[& \left(\frac{\lambda_2 - \lambda_1}{2} + \frac{1}{4} (\sin 2\lambda_2 - \sin 2\lambda_1) \right) \left(\chi_2 - \frac{1}{2} \chi_1 \cos^2 \varphi \right) \\
 & + \left(\frac{\lambda_2 - \lambda_1}{2} - \frac{1}{4} (\sin 2\lambda_2 - \sin 2\lambda_1) \right) \left(\chi_1 + \frac{1}{2} \chi_2 \cos^2 \varphi \right) \\
 & - (\cos 2\lambda_1 - \cos 2\lambda_2) \frac{\tau_3}{2} \left(1 + \frac{1}{2} \cos^2 \varphi \right) \\
 & - \frac{1}{2} (\lambda_2 - \lambda_1) \chi_3 \sin^2 \varphi - (\cos 2\lambda_2 - \cos 2\lambda_1) \frac{\tau_1}{2} \sin 2\varphi \\
 & + (\sin 2\lambda_2 - \sin 2\lambda_1) \frac{\tau_2}{2} \sin 2\varphi \Bigg],
 \end{aligned}$$

или, полагая

$$\lambda_2 - \lambda_1 = \Delta \lambda \text{ и } \lambda_2 + \lambda_1 = \Lambda, \quad (98)$$

$$s = (s) + e^4 a \cdot \cos \varphi \left[(\Delta \lambda + \sin \Delta \lambda \cos \Lambda) \left(\chi_2 - \frac{1}{2} \chi_1 \cos^2 \varphi \right) \right.$$

$$\begin{aligned}
 & + (\Delta\lambda - \sin \Delta\lambda \cos \Lambda) (\chi_1 - \frac{1}{2}\chi_2 \cos^2\varphi) \\
 & \quad - \Delta\lambda \cdot \chi_3 \sin^2\varphi \\
 & + 2 \sin \Delta\lambda \sin \Lambda \cdot \tau_3 (1 + \frac{1}{2} \cos^2\varphi) \quad (99) \\
 & + 2 \sin \frac{\Delta\lambda}{2} \sin \frac{\Lambda}{2} \cdot \tau_1 \sin 2\varphi \\
 & + 2 \sin \frac{\Delta\lambda}{2} \cos \frac{\Lambda}{2} \cdot \tau_2 \sin 2\varphi \Big].
 \end{aligned}$$

Изъ послѣдней формулы получается, какъ частный случай, формула Кларка для длины дуги параллели. Что касается до длины дуги меридiana, выраженной формулой 96, то, насколько мнѣ известно, Кларкъ ее не вычислялъ.

§ 14. Для ближайшаго определенія величинъ $\chi_1, \chi_2, \chi_3, \tau_1, \tau_2$ и τ_3 поступаемъ слѣдующимъ образомъ:

Пусть φ_0 и λ_0 суть астрономически определенные широта и долгота центрального пункта страны и h_0 высота его надъ поверхностью эллипсоида; тогда прямоугольные координаты этого пункта будутъ

$$\begin{aligned}
 x_0 &= (x_0) \left[1 - (E_0 - \frac{1}{l_0} \frac{dE_0}{dl_0}) e^4 \right] - a + h_0 l_0, \\
 y_0 &= (y_0) \left[1 - (E_0 - \frac{1}{m_0} \frac{dE_0}{dm_0}) e^4 \right] - b + h_0 m_0, \quad (100) \\
 z_0 &= (z_0) \left[1 - (E_0 - \frac{1}{n_0} \frac{dE_0}{dn_0}) e^4 \right] - c + h_0 n_0,
 \end{aligned}$$

откуда, зная x_0, y_0, z_0 (x), (y), (z), l_0, m_0, n_0 въ функции φ_0 и λ_0 , можно определить a, b и c .

§ 15. Называа черезъ $\delta\chi_1, \delta\chi_2, \delta\chi_3, \delta\tau_1, \delta\tau_2, \delta\tau_3$ приращенія, получаемыя параметрами $\chi_1, \chi_2, \chi_3, \tau_1, \tau_2$ и τ_3 при переходѣ отъ одного эллипсоида къ другому, и черезъ $\delta\varphi_i, \delta\lambda_i$ и δh_i измѣненіе координатъ пункта (x_i, y_i, z_i) , происшедшія вслѣдствіе измѣненія параметровъ χ_1, \dots, τ_3 , легко замѣтить, что $\delta\varphi_i, \delta\lambda_i$ и δh_i будутъ величины четвертаго порядка относительно e . Поэтому, полагая

$$(x_i) = a \cos \varphi_i \cos \lambda_i, (y_i) = a \cos \varphi_i \sin \lambda_i, (z_i) = a \sin \varphi_i, \quad (101)$$

получимъ, пренебрегая величинами порядка высшаго, чѣмъ e^4 , для координаты x_i

$$\frac{d((x_i))}{d\varphi_i} \delta\varphi_i + \frac{d((x_i))}{d\lambda_i} \delta\lambda_i + \frac{d((x_i))}{dh_i} \delta h_i - ((x_i)) \left[\delta E_i - \frac{1}{l_i} \frac{d\delta E_i}{dl_i} e^4 \right] = 0, \quad (102)$$

гдѣ

$$2\delta E_i = l_i^2 \delta\chi_1 + m_i^2 \delta\chi_2 + n_i^2 \delta\chi_3 - 2m_i n_i \delta\tau_1 - 2n_i l_i \delta\tau_2 - 2l_i m_i \delta\tau_3. \quad (103)$$

Рассуждая такимъ-же образомъ относительно координатъ y_i и z_i получимъ

$$\begin{aligned} -a \sin \varphi_i \cos \lambda_i \delta\varphi_i - a \cos \varphi_i \sin \lambda_i \delta\lambda_i + \cos \varphi_i \cos \lambda_i \delta h_i &= A_i, \\ -a \sin \varphi_i \sin \lambda_i \delta\varphi_i + a \cos \varphi_i \cos \lambda_i \delta\lambda_i + \cos \varphi_i \sin \lambda_i \delta h_i &= B_i, \\ a \cos \varphi_i \delta\varphi_i + \sin \varphi_i \delta h_i &= C_i, \end{aligned} \quad (104)$$

гдѣ

$$\begin{aligned} A_i &= al_i (\delta E_i - \frac{1}{l_i} \frac{d\delta E_i}{dl_i}) e^4, \\ B_i &= am_i (\delta E_i - \frac{1}{m_i} \frac{d\delta E_i}{dm_i}) e^4, \\ C_i &= an_i (\delta E_i - \frac{1}{n_i} \frac{d\delta E_i}{dn_i}) e^4. \end{aligned} \quad (105)$$

Рѣшая уравненія (105), получимъ

$$\begin{aligned} a \delta\varphi_i &= -A_i \sin \varphi_i \cos \lambda_i - B_i \sin \varphi_i \sin \lambda_i + C_i \cos \varphi_i, \\ a \cos \varphi_i \delta\lambda_i &= -A_i \sin \lambda_i + B_i \cos \lambda_i, \\ \delta h_i &= A_i \cos \varphi_i \cos \lambda_i + B_i \cos \varphi_i \sin \lambda_i + C_i \cos \varphi_i, \end{aligned} \quad (106)$$

или

$$\begin{aligned} \delta\varphi_i &= \left[\frac{d\delta E_i}{dl} \sin \varphi_i \cos \lambda_i + \frac{d\delta E_i}{dm_i} \sin \varphi_i \sin \lambda_i - \frac{d\delta E_i}{dn_i} \cos \varphi_i \right] e^4, \\ \cos \varphi_i \delta\lambda_i &= \left[\frac{d\delta E_i}{dl_i} \sin \lambda_i - \frac{d\delta E_i}{dm_i} \cos \lambda_i \right] e^4, \\ \delta h_i &= -a \delta E_i \cdot e^4. \end{aligned} \quad (107)$$

Вводя обозначенія

$$\begin{aligned} (i, 1) &= \frac{1}{2} \sin 2\varphi_i \cos^2 \lambda_i, \quad (i, 2) = \frac{1}{2} \sin 2\varphi_i \sin^2 \lambda_i, \quad (i, 3) = -\frac{1}{2} \sin 2\varphi_i, \\ (i, 4) &= \cos 2\varphi_i \sin \lambda_i, \quad (i, 5) = \cos 2\varphi_i \cos \lambda_i, \quad (i, 6) = \frac{1}{2} \sin 2\varphi_i \sin 2\lambda_i, \\ [i, 1] &= -\frac{1}{2} \cos \varphi_i \sin 2\lambda_i, \quad [i, 2] = -\frac{1}{2} \cos \varphi_i \cos 2\lambda_i, \quad [i, 3] = 0, \\ [i, 4] &= \sin \varphi_i \cos \lambda_i, \quad [i, 5] = -\sin \varphi_i \sin \lambda_i, \quad [i, 6] = \cos \varphi_i \cos 2\lambda_i, \end{aligned} \quad (108)$$

получимъ

$$\delta\varphi_i = \{(i, 1)\delta\chi_1 + (i, 2)\delta\chi_2 + (i, 3)\delta\chi_3 + (i, 4)\delta\tau_1 + (i, 5)\delta\tau_2 + (i, 6)\delta\tau_3\}e^4,$$

$$\cos\varphi_i\delta\lambda_i = \{[i, 1]\delta\chi_1 + [i, 2]\delta\chi_2 + [i, 3]\delta\chi_3 + [i, 4]\delta\tau_1 + [i, 5]\delta\tau_2 + [i, 6]\delta\tau_3\}e^4,$$

$$\delta h_i = -a\delta E_i e^4.$$

Пусть Φ_i и Λ_i суть определенные астрономически широта и долгота пункта i , а φ_i и λ_i широта и долгота того-же пункта, определенные геодезически изъ центрального пункта страны, пользуясь приближенными значениями $\chi_1, \chi_2, \chi_3, \tau_1, \tau_2$ и τ_3 .

Отыщемъ теперь такія значенія $\delta\chi_1, \dots, \delta\tau_3$, которые доставляютъ выраженію

$$S^2 = \sum_{i=0}^{i=n} \left\{ (\Phi_i - \varphi_i - \delta\varphi_i)^2 + \cos^2\varphi_i (\Lambda_i - \lambda_i - \delta\lambda_i)^2 \right\} \quad (109)$$

наименьшее значение, то есть удовлетворяютъ уравненіямъ

$$\frac{dS^2}{d\delta\chi_1} = 0, \frac{dS^2}{d\delta\chi_2} = 0, \frac{dS^2}{d\delta\chi_3} = 0, \frac{dS^2}{d\delta\tau_1} = 0, \frac{dS^2}{d\delta\tau_2} = 0, \frac{dS^2}{d\delta\tau_3} = 0.$$

Мы имѣемъ

$$\frac{dS^2}{d\delta\chi_1} = 2 \sum_{i=0}^{i=n} \left\{ (\Phi_i - \varphi_i - \delta\varphi_i) \frac{d\delta\varphi_i}{d\delta\chi_1} + \cos^2\varphi_i (\Lambda_i - \lambda_i - \delta\lambda_i) \frac{d\delta\lambda_i}{d\delta\chi_1} \right\}. \quad (110)$$

Замѣчая, что

$$\frac{d\delta\varphi_i}{d\delta\chi_1} = (i, 1)e^4, \frac{d\delta\lambda_i}{d\delta\chi_1} = [i, 1]e^4,$$

мы получимъ, означая для краткости

$$X_{k,l} = \sum_{i=0}^{i=n} \left\{ (\Phi_i - \varphi_i - e^4(i, k)(i, l) + \cos^2\varphi_i (\Lambda_i - \lambda_i - e^4[i, k]) [i, l]) \right\}, \quad (111)$$

$$\frac{1}{e^4} \frac{dS^2}{d\delta\chi_1} = X_{11}\delta\chi_1 + X_{21}\delta\chi_2 + X_{31}\delta\chi_3 + X_{41}\delta\tau_1 + X_{51}\delta\tau_2 + X_{61}\delta\tau_3 = 0. \quad (112)$$

Такимъ же образомъ получимъ и остальная пять уравненій, изъ которыхъ можно будетъ опредѣлить $\delta\chi_1, \dots, \delta\tau_3$.

Исправивъ такимъ образомъ χ_1, \dots, τ_3 , мы получимъ по формуламъ (73) $i, \Omega, \theta, \varepsilon_1, \varepsilon_2$ и ε_3 .

Само собою разумѣется, что можно за первое приближеніе взять напримѣръ Бесселевъ сфероидъ и тогда

$$\delta\chi_1 = \chi_1, \delta\chi_2 = \chi_2, \dots, \delta\tau_3 = \tau_3.$$

Г. Шебуевъ.